

مروری بر روش مربعات دیفرانسیلی تعمیم یافته در مکانیک محاسباتی

شاهرخ حسینی هاشمی، دانشیار دانشکده مهندسی مکانیک، دانشگاه علم و صنعت ایران

کمیل خرمی، دانشجوی کارشناسی ارشد مهندسی مکانیک، دانشگاه علم و صنعت ایران

komeil.khorami@gmail.com

چکیده

روش مربعات دیفرانسیلی تعمیم یافته^۱ به منظور گسسته سازی معادلات حاکم و شرایط مرزی به کار رفته، برای بهبود روش مربعات دیفرانسیلی^۲ و نیز محاسبه ضرایب وزنی ارائه شده است. در سال های اخیر این روش به دلیل دقت و نرخ همگرایی بالا مورد توجه پژوهشگران شاخه های گوناگون علوم قرار گرفته است. ماهیت روش مربعات دیفرانسیلی مشتق جزئی تابع یکنواخت نسبت به متغیری می باشد که توسط مجموع وزنی مقادیر تابع در تمام نقاط گسسته در آن جهت تقریب زده شده است. ضرایب وزنی مربوط به آن، به مسئله خاصی مربوط نیست و تنها به نقاط شبکه و مرتبه مشتق بستگی دارد. در این روش نقاط شبکه به صورت اختیاری و بدون هیچ محدودیتی انتخاب شده است.

واژه های کلیدی: روش مربعات دیفرانسیلی تعمیم یافته (GDQ)، ضرایب وزنی، توابع تست، نقاط شبکه



مقدمه

فرایند طراحی است که در آن بانک اطلاعاتی غالباً نیازمند نگهداری کامپیوترهای بزرگ است و همچنین احتمال اشتباه در ورود پارامترهای طراحی سبب کاهش دقت حل و افزایش زمان آن می شود. در چنین مواردی با رفع نیاز به پایگاه داده ها، حل سریع عددی معادلات سیستم، تجزیه و تحلیل دقیق و سریع تر را ممکن می کند. این مقاله به روش مربعات دیفرانسیلی تعمیم یافته می پردازد که به تدریج به عنوان یک روش

همراه با پیشرفت روبه رشد ماشین های محاسباتی، تحقیقاتی نیز برای توسعه روش های جدید برای حل عددی مسائل در علوم مهندسی و فیزیک و فعالیت های موازی در حال انجام است، مثلاً مدل سازی بسیاری از سیستم های دینامیکی اغلب نیازمند یک روش حل عددی سریع برای مدل ریاضی سیستم معادلات است. مثال دیگر، کاربرد کامپیوتر در

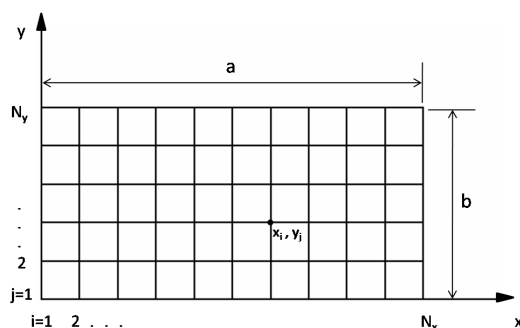
در راستای $y=y_i$ (هر خط موازی با محور x) به صورت ۱ نوشته می شود.

$$\left. \frac{\partial^r \Psi}{\partial x^r} \right|_{x=x_i} = \sum_{k=1}^{N_x} A_{ik}^{(r)} \Psi_{kj}; \quad i=1,2,\dots,N_x \quad (1)$$

همچنین مشتق جزئی نسبت به y و مرتبه s از تابع $\Psi(x,y)$ در نقطه $y=y_i$ و در راستای $x=x_j$ (هر خط موازی با محور y) به صورت ۲ می باشد.

$$\left. \frac{\partial^s \Psi}{\partial x^s} \right|_{y=y_i} = \sum_{l=1}^{N_y} B_{jl}^{(s)} \Psi_{il}; \quad j=1,2,\dots,N_y \quad (2)$$

به طوری که $A_{ik}^{(r)}$ و $B_{jl}^{(s)}$ ضرایب وزنی است. همچنین $\Psi_{ij} = \Psi(x_i, y_j)$ می باشد.



شکل ۱. شبکه بندی در دامنه مستطیلی

حل عددی برای مسائل اولیه و مقدار مرزی^۲، در علوم مهندسی و فیزیک مطرح شده است. کاربرد روش مربعات دیفرانسیلی تعمیم یافته در منابع موجود، در حوزه مسائل زیستی، فرایندهای حمل و نقل، مکانیک سیالات، استاتیک و دینامیک سازه های مکانیکی است. همچنین ادعا می شود که این روش قابلیت به دست آوردن نتایج دقیق، با کمترین تلاش در محاسبات را داراست. به علت پتانسیل بالای روش مذکور، این روش می تواند جایگزین خوبی برای روش های تفاضل محدود و اجزاء محدود باشد. نکته دیگر برای استفاده درست از این روش نحوه انتخاب نقاط شبکه است. همچنین توزیع نقاط دقت نقش مهمی در تعیین دقت، سرعت همگرایی و پایداری روش ایفا می کند. این مقاله خلاصه ای از مفهوم و کاربرد روش مذکور و مفاهیم اساسی ریاضی آن است.

روش مربعات دیفرانسیلی تعمیم یافته

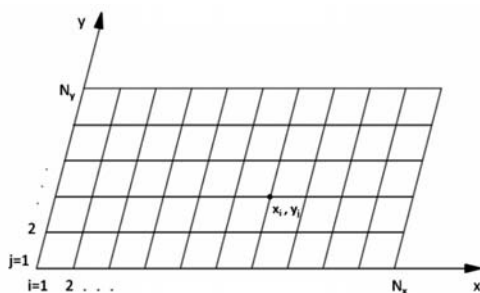
قاعده مربعات

روش مربعات دیفرانسیلی تعمیم یافته براساس آنالیز تقریب چندجمله ای مرتبه بالا و همچنین تجزیه و تحلیل فضای برداری خطی استوار است. به منظور آشنایی با اساس ریاضی روش DQ تابع $\Psi = \Psi(x,y)$ در نظر گرفته می شود که حوزه آن در یک دامنه مستطیلی به صورت $0 \leq x \leq a$ و $0 \leq y \leq b$ می باشد. فرض می شود که در این دامنه مقادیر تابع در شبکه نقاط مشخص باشند. همان طور که در شکل ۱ مشاهده می شود، با قرار دادن N_x و N_y نقطه در راستای x و y ، شبکه نقاط به وجود می آیند. سپس مشتق جزئی نسبت به x و مرتبه r از تابع $\Psi(x,y)$ در نقطه $x=x_i$

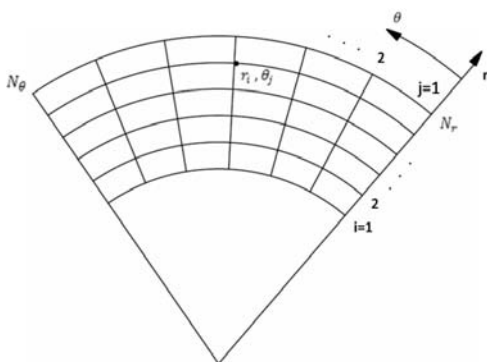
معادلات ۱ و ۲ قاعده مربعات را برای مشتق تابع در نقاط گسسته نشان می دهد و برای روش DQ بسیار اساسی است. برای اجرای روش DQ نخست باید ضرایب وزنی مشخص شوند. این کار با تقریب توابع در جهت مختصات مربوطه عملی می باشد. توابع تقریب به توابع تست معروفند. اگرچه برای انتخاب توابع تست گزینه های متفاوتی وجود دارد، اما رایج ترین آن انتخاب توابع تست چندجمله ای است. بنابراین تابع $\Psi(x,y)$ به این صورت نوشته می شود:

$$\Psi(x,y) = F(x)G(y) \quad (3)$$





شکل ۲. شبکه بندی در دامنه متوازی الاضلاع



شکل ۳. شبکه بندی در دامنه قطاعی، مدور و متحدالمركز

با توجه به قانون مربعات می توان معادله ۱ را به فرم ماتریسی ۸ بازنویسی کرد.

$$\{\Psi_x^{(r)}\}_j = [A^{(r)}] \{\Psi\}_j \quad (۸)$$

به طوری که $\{\Psi\}_j$ و $\{\Psi_x^{(r)}\}_j$ به ترتیب بردار ستونی مقادیر N_x مربوط به هر تابع و مشتق مرتبه r آن می باشند، و برای نقاط شبکه واقع بر خط $y=y_j$ به کار می رود. همچنین $[A^{(r)}]$ ماتریس $N_x \times N_x$ ضرایب وزنی مربوط به مشتق مرتبه r می باشد. همچنین با توجه به تعریف عملگر دیفرانسیل:

$$\frac{\partial^r \Psi}{\partial x^r} = \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial^{(r-1)} \Psi}{\partial x^{(r-1)}} \right) = \frac{\partial^{(r-1)}}{\partial x^{(r-1)}} \left(\frac{\partial \Psi}{\partial x} \right)$$

می توان معادله ۱ را به فرم زیر نوشت:

$$\left. \frac{\partial^r \Psi}{\partial x^r} \right|_{x=x_i} = \sum_{k=1}^{N_x} A_{ik}^{(1)} \sum_{m=1}^{N_x} A_{km}^{(r-1)} \Psi_{mj} =$$

به طوری که در این رابطه $F(x)$ و $G(x)$ توابع تست در جهت x و y می باشند و داریم:

$$F(x) = x^{\nu-1}; \nu = 1, 2, \dots, N_x \quad (۴)$$

و

$$G(y) = y^{\mu-1}; \mu = 1, 2, \dots, N_y \quad (۵)$$

با جایگذاری معادلات ۳ تا ۵ در معادله ۱ و ۲، سیستم معادلات وندرموند^۴ به دست می آید:

$$\sum_{k=1}^{N_x} (x_k^{\nu-1}) A_{ik}^{(r)} = \left. \frac{\partial^r}{(\partial x^r)(x^{\nu-1})} \right|_{x=x_i} \quad (۶)$$

$$i, \nu = 1, 2, \dots, N_x$$

و

$$\sum_{l=1}^{N_y} (y_l^{\mu-1}) B_{jl}^{(s)} = \left. \frac{\partial^s}{(\partial y^s)(y^{\mu-1})} \right|_{y=y_j} \quad (۷)$$

$$j, \mu = 1, 2, \dots, N_y$$

کاملاً واضح است که برای توابع تست به این شکل، معادلات ۴ و ۵، برای هر مشتقی که مرتبه آن بزرگتر یا مساوی تعداد نقاط شبکه باشد، ضرایب وزنی صفر می باشند. از عبارات مذکور مشخص است که ضرایب وزنی $A_{ik}^{(r)}$ تنها به نقاط شبکه $x_i; i = 1, 2, \dots, N_x$ در بازه $0 \leq x \leq a$ بستگی دارد. نکته قابل توجه این است که این معادلات تنها برای دستگاه کارتزین قابل استفاده نیستند، مثلاً می توان ضرایب وزنی را برای مشتق نسبت به مختصات اریب برای استفاده در یک دامنه متوازی الاضلاع نیز به کار برد (شکل ۲)، همچنین برای مشتق نسبت به مختصات قطبی که در یک حوزه قطاعی می باشد نیز قابل استفاده است. (شکل ۳)



$$\sum_{k=1}^{N_x} (x_k^{\nu-1}) C_k = \frac{a^\nu}{\nu}; \nu=1,2,\dots,N_x \quad (13)$$

$$\sum_{l=1}^{N_y} (y_l^{\mu-1}) D_l = \frac{b^\mu}{\mu}; \mu=1,2,\dots,N_y \quad (14)$$

قواعد مربعات که در معادلات ۱، ۲، ۱۳ و ۱۴، همچنین ممکن است برای ترکیب‌های خطی از مشتق و انتگرال توابع نیز مورد استفاده قرار گیرد، اما فقط نسبت به یک متغیر مستقل انجام می‌شود. در واقع ممکن است یک قاعدهٔ مربعات به شکل معادلات ۱ و ۲ نباشد، مثلاً در حالتی که مشتق جزئی ترکیبی از نوع $\frac{\partial^{(r+s)}\Psi}{\partial x^r \partial y^s}$ باشد. در هر صورت با تعریف عملگرهای حساب دیفرانسیل و انتگرال، فرم مذکور را می‌توان به شکل زیر نوشت:

$$\left. \frac{\partial^{(r+s)}\Psi}{\partial x^r \partial y^s} \right|_{x_i, y_j} = \frac{\partial^r}{\partial x^r} \left(\frac{\partial^s \Psi}{\partial y^s} \right) \Big|_{x_i, y_j} = \sum_{k=1}^{N_x} A_{ik}^{(r)} \sum_{l=1}^{N_y} B_{jl}^{(s)} \Psi_{kl} \quad (15)$$

و همچنین برای انتگرال ترکیبی

$$\int_{x=0}^a \int_{y=0}^b \Psi(x, y) dx dy = \sum_{k=1}^{N_x} C_k \sum_{l=1}^{N_y} D_l \Psi_{kl} \quad (16)$$

با استفاده از قاعدهٔ مربعات برای مشتقات با مراتب متفاوت، ممکن است برای یک معادلهٔ دیفرانسیل در بازهٔ حل، روش مربعات در نقاط شبکه نوشته شود، و مجموعه‌ای از معادلات جبری مرتبه اول برحسب مقادیر تابع در نقاط شبکه به دست می‌آید. همچنین ممکن است معادلات مربعات مربوط به شرایط مرزی تشکیل شود [۶].

$$\sum_{k=1}^{N_x} A_{ik}^{(r-1)} \sum_{m=1}^{N_x} A_{km}^{(1)} \Psi_{mj} \quad (9)$$

از معادلات ۸ و ۹ به آسانی می‌توان روابط بازگشتی زیر را برای ضرایب وزنی به دست آورد.

$$[A^{(r)}] = [A^{(1)}][A^{(r-1)}] = [A^{(r-1)}][A^{(1)}] \quad (10)$$

با توجه به معادلهٔ ۱۰ مشخص است که با داشتن ماتریس $[A^{(1)}]$ مربوط به ضرایب وزنی مشتق مرتبهٔ اول، می‌توان ضرایب وزنی مشتقات مرتبه بالا را با ضرب متوالی ماتریس $[A^{(1)}]$ در خودش محاسبه کرد. معادلات ۸ تا ۱۰ مربوط به مشتقات نسبت به x بودند، برای محاسبهٔ روابط مربوط به مشتقات نسبت به y روشی مشابه با آنچه گفته شد، صورت می‌پذیرد.

در مفهوم کلی، بحث مربعات به تقریب انتگرال یک تابع توسط مجموع وزنی خطی مقادیر تابع در تعدادی از نقاط شبکه در بازهٔ انتگرال بازمی‌گردد. نکتهٔ قابل توجه این است که قانون مربعات برای مشتقات توابع، در واقع به صورت یک بسط مشابه با انتگرال مربعات توسط بلمن و کاستی^۵ [۵] در سال ۱۹۷۱ م معرفی شده بود. انتگرال نسبت به متغیر x برای تابع $\Psi(x, y)$ روی هر خط $y=y_j$ به این صورت است:

$$\int_{x=0}^a \Psi(x, y_j) dx = \sum_{k=1}^{N_x} C_k \Psi_{kj} \quad (11)$$

و همچنین انتگرال نسبت به متغیر y روی خطوط $x=x_i$

$$\int_{y=0}^b \Psi(x_i, y) dy = \sum_{l=1}^{N_y} D_l \Psi_{il} \quad (12)$$

معادلات ۱۱ و ۱۲ قواعد انتگرال مربعات هستند که C_k و D_l به ترتیب ضرایب وزنی انتگرال در راستای x و y می‌باشند. با استفاده از معادلهٔ ۳ الی ۵ در معادلهٔ ۱۱ و ۱۲ می‌توان نوشت:



ضرایب وزنی و نقاط شبکه

$$A_{ik}^{(r)} = r \left[A_{ii}^{(r-1)} A_{ik}^{(1)} - \frac{A_{ik}^{(r-1)}}{x_i - x_k} \right]$$

$$i, k = 1, 2, \dots, N_x, k \neq i \quad (19)$$

که در آن $2 \leq r \leq (N_x - 1)$ می باشد. درایه های قطری ماتریس ضرایب وزنی به فرم زیر نوشته می شوند:

$$A_{ii}^{(r)} = - \prod_{v=1, v \neq i}^{N_x} A_{iv}^{(r)}; i = 1, 2, \dots, N_x \quad (20)$$

به طوری که $1 \leq r \leq (N_x - 1)$ است. باید توجه شود که با داشتن ضرایب وزنی مشتق مرتبه اول (با استفاده از معادلات ۱۷ و ۲۰)، می توان ضرایب وزنی مشتق مرتبه دوم و بالاتر را از طریق رابطه بازگشتی ۱۰ به دست آورد. در هر صورت محاسبه ضریب وزنی با این رابطه، شامل N_x ضرب و $(N_x - 1)$ جمع می باشد که در مجموع $(2N_x - 1)$ عملیات محاسباتی بایستی انجام شود. از طرف دیگر رابطه بازگشتی ۱۹ شامل دو ضرب، یک تقسیم و یک تفریق می باشد؛ یعنی در مجموع ۴ عملیات محاسباتی برای محاسبه هر ضریب وزنی غیرقطری لازم است که این تعداد عملیات مستقل از N_x می باشد. همچنین محاسبه ضرایب وزنی قطری از معادله ۲۰ شامل $(N_x - 2)$ تفریق است. بنابراین مجموع عملیات محاسباتی در معادلات ۱۹ و ۲۰ بسیار کمتر از معادله ۱۰ می باشد. در نتیجه با افزایش تعداد نقاط شبکه، و به علت کاهش خطای گرد کردن در معادلات ۱۹ و ۲۰، این معادلات نسبت به معادله ۱۰ از دقت بیشتری برخوردار می باشند.

راحت ترین روش برای انتخاب نقاط دقت در دامنه محاسباتی، انتخاب نقاط دقت با فاصله برابر در راستای مختصات دامنه محاسباتی است که به صورت روابط ۲۱ و ۲۲ هستند.

$$x_i = \frac{i-1}{N_x-1} a; i = 1, 2, \dots, N_x \quad (21)$$

دو فاکتور بسیار مهم در دقت حل روش DQ وجود دارد: نخست ضرایب وزنی و دیگری انتخاب نقاط شبکه. می توان با حل سیستم معادلات و ندرموند مانند معادلات ۶، ۷، ۱۳ و ۱۴ ضرایب وزنی را به دست آورد. هر چند که ماتریس های و ندرموند ذاتاً به شرایط ایل^۶ شناخته می شوند، در حقیقت تجربه ثابت می کند ضرایب وزنی که با حل مستقیم معادلات و ندرموند به دست می آیند، با افزایش تعداد نقاط شبکه با خطای بیشتری مواجه می شوند. ضرایب وزنی به دست آمده از روش تحلیلی همینگ^۷ (۱۹۷۳) [۷] دارای دقت بیشتری می باشند. ضرایب وزنی ممکن است صرف نظر از تعداد و محل نقاط شبکه، به صورت مستقیم و با دقتی خوب، با استفاده از فرمول صریح (کوان و چانگ^۸، ۱۹۸۹ [۸] و [۹]؛ شو و ریچارد^۹، ۱۹۹۲ [۱۰] و [۱۱]) محاسبه شوند. به سبب دقت بالا و مفید بودن فرمول شو و ریچارد، در این بخش این فرمول نسبت به متغیر x ارائه شده است و برای متغیر y روشی مشابه با متغیر x بایستی انجام شود. درایه های غیرقطری ماتریس ضرایب وزنی مربوط به مشتق مرتبه اول به این صورت بیان می شوند:

$$A_{ik}^{(1)} = \frac{\Pi(x_i)}{(x_i - x_k)\Pi(x_k)}; \quad i, k = 1, 2, \dots, N_x, k \neq i \quad (17)$$

به طوری که

$$\Pi(x_i) = \prod_{v=1, v \neq i}^{N_x} (x_i - x_v), \quad \Pi(x_k) = \prod_{v=1, v \neq k}^{N_x} (x_k - x_v) \quad (18)$$

درایه های غیرقطری ماتریس ضرایب وزنی مربوط به مشتق مرتبه دوم و بالاتر نیز با استفاده از رابطه بازگشتی زیر محاسبه می شوند:



ریشه‌های چندجمله‌ای چیشیف نوع دوم

و

$$x_i = \frac{g_i - g_1}{g_{N_x} - g_1}, g_i = \cos\left(\frac{i\pi}{N_x + 1}\right),$$

$$i = 1, 2, \dots, N_x \quad (27)$$

ریشه‌های چندجمله‌ای لژاندر

$$x_i = \frac{g_i - g_1}{g_{N_x} - g_1},$$

$$g_i = \left(1 - \frac{1}{8N_x^2} + \frac{1}{8N_x^3}\right) \cos\left(\frac{4i-1}{4N_x+2}\pi\right),$$

$$i = 1, 2, \dots, N_x \quad (28)$$

توزیع نقاط نمونه درجه دوم^{۱۰}

$$x_i = \begin{cases} 2\left(\frac{i-1}{N-1}\right)^2, \\ i = 1, 2, \dots, \frac{N_x+1}{2} \\ \left(-2\left(\frac{i-1}{N-1}\right)^2 + 4\left(\frac{i-1}{N-1}\right) - 1\right), \\ i = \left(\frac{N_x+1}{2}\right) + 1, \dots, N_x \end{cases} \quad (29)$$

نقاط نمونه چیشیف - گوس - لوباتو

$$x_i = \frac{1 - \cos\left(\frac{i-1}{N_x-1}\pi\right)}{2}$$

$$i = 1, 2, \dots, N_x \quad (30)$$

نتیجه‌گیری

گفتیم که طی سالیان گذشته این روش به دلیل دقت و نرخ همگرایی بالا مورد توجه پژوهشگران در زمینه‌های گوناگون قرار گرفته است. این مقاله به روش GDQ پرداخته است که به تدریج به عنوان یک روش حل عددی برای مسائل اولیه و مقدار مرزی^{۱۱}، در علوم مهندسی و فیزیک مطرح شده است.

$$y_i = \frac{i-1}{N_y-1}b; i = 1, 2, \dots, N_y \quad (22)$$

و به ترتیب در راستای x و y می‌باشند. با این حال نشان داده شده است که توزیع غیریکنواخت نقاط دقت نتایج بهتری را نسبت به نقاط دقت با فاصله مساوی می‌دهد. اگرچه چنین نقاطی ممکن است به صورت آزمایشی انتخاب شوند، اما اساس منطقی نقاط شبکه، از صفرهای چندجمله‌ای‌های متعامد نتیجه می‌شود. مثلاً یکی از روش‌های به دست آوردن نقاط شبکه به صورت معادلات ۲۳ و ۲۴ است.

$$x_i = \frac{1 - \cos\left(\frac{(i-1)\pi}{N_x-1}\right)}{2}a; i = 1, 2, \dots, N_x \quad (23)$$

$$y_i = \frac{1 - \cos\left(\frac{(i-1)\pi}{N_y-1}\right)}{2}b; i = 1, 2, \dots, N_y \quad (24)$$

لازم به ذکر است که در حل مربعات ممکن است تعداد نقاط شبکه در جهت‌های مختصاتی گوناگون با هم متفاوت باشد. در حقیقت ممکن است در جهات مختصاتی گوناگون از توابع تست متفاوت استفاده شود. در ادامه توزیع نقاط دقت برای چندین حالت بررسی شده است. انواع توزیع نقاط دقت که در اغلب مقالات استفاده می‌شود، به این صورت می‌باشند [۶]:

نقاط دقت با فواصل مساوی (یا توزیع یکنواخت):

$$x_i = \frac{i-1}{N_x-1}; i = 1, 2, \dots, N_x \quad (25)$$

ریشه‌های چندجمله‌ای چیشیف نوع اول

$$x_i = \frac{g_i - g_1}{g_{N_x} - g_1}, g_i = \cos\left(\left(\frac{2i-1}{2N_x}\right)\pi\right)$$

$$i = 1, 2, \dots, N_x \quad (26)$$



- [4] Bellman, R and Roth, R. S., *Methods in approximation*, D Reidel, Netherlands, 1986.
- [5] Bellman, R. E. and Casti, J., "Differential quadrature and long-term integration". *Journal of Mathematical Analysis and Applications*, 1971, pp. 235-238.
- [6] Bert, C. W. and Malik, M., "Differential quadrature method in computational mechanics: A review", *Appl. Mech. Rev.* 49, 1996, pp. 1-28.
- [7] Hamming, R. W., *Numerical methods for scientists and engineers*, McGraw-Hill, New York, 1973.
- [8] Quan, J. R.; Chang, C. T., "New insights in solving distributed system equations by the quadrature methods - I", *Comput. Chem. Engng.*, 13, 1989, pp. 779-788.
- [9] Quan, J. R.; Chang, C. T., "New insights in solving distributed system equations by the quadrature methods - II", *Comput. Chem. Engng.*, 1989, 1017-1024.
- [10] C. Shu and B. E., Richards, "Application of Generalized Differential Quadrature to Solve Two-Dimensional Incompressible Navier-Stokes equations", *International Journal for Numerical Methods in Fluids*, Vol. 15, 1992, pp. 791-798.
- [11] C. Shu and B. E., Richards, "Parallel Simulation of Incompressible Viscous Flows by Generalized Differential Quadrature", *Computing Systems in Engineering*, Vol. 3, 1992, pp. 271-281.

پی‌نوشت

1. GDQ
2. DQ
3. Initial & Boundary-value Problem
4. Vandermonde
5. Casti
6. ill-conditioned
7. Hamming
8. Quan & Chang
9. Richard
10. Quadratic
11. Initial & Boundary-value Problem

★ ★ ★

کاربرد روش GDQ در منابع موجود، در حوزه مسائل زیستی، فرایندهای حمل و نقل، مکانیک سیالات، استاتیک و دینامیک سازه‌های مکانیکی است. همچنین ادعا می‌شود که روش GDQ قابلیت به دست آوردن نتایج دقیق، با کمترین تلاش در محاسبات، را داراست. در این مقاله، نخست قاعده مربعات در دامنه‌های گوناگون در دو راستا شرح و نشان داده شد که برای اجرای روش GDQ باید ضرایب وزنی تعیین شوند. به همین منظور توابع تست معرفی شدند. روابط مربوط به توابع تست چند جمله‌ای نوشته و سیستم معادلات و ندرموند مربوط به آن مشخص شد و برای هر مشتقی که مرتبه آن بزرگتر یا مساوی تعداد نقاط شبکه بود، ضرایب وزنی صفر بودند. همچنین مشخص شد که برای به دست آوردن ضرایب وزنی مراتب بالا می‌توان از ماتریس ضرایب وزنی مرتبه اول و روابط بازگشتی ذکر شده استفاده کرد. علاوه بر این از تأثیر بسیار مهم ضرایب وزنی و نقاط شبکه در دقت و سرعت نتایج روش GDQ بحث شد و یکی از روش‌های رایج و مهم به دست آوردن ضرایب وزنی برای مشتقات مرتبه اول، و با استفاده از روابط بازگشتی برای مراتب بالاتر، توضیح داده شد. نکته دیگر برای استفاده درست از روش GDQ نحوه انتخاب نقاط شبکه است. همچنین توزیع نقاط دقت نقش مهمی در تعیین دقت، سرعت همگرایی و پایداری روش GDQ، ایفا می‌کند. نحوه محاسبه ضرایب وزنی با استفاده از معادله ۱۰ و نیز معادلات ۱۹ و ۲۰ شرح داده و تأثیر، سرعت و دقت روش دوم بررسی شد.

مراجع

- [1] C. Shu, *Generalized, Differential-integral Quadrature and Application to the Simulation of Incompressible Viscous Flows Including Parallel Computation*, PhD Thesis, University of Glasgow, 1991.
- [2] Bellman, R. E., *Methods of Nonlinear Analysis*, Academic Press, New York, 1973.
- [3] Bellman, R and Adomian, G., *Partial differential equations*, D Reidel, Netherlands, 1985.

